



A XII-a Conferință Națională multidisciplinară – cu participare internațională  
"Profesorul Dorin PAVEL – fondatorul hidroenergeticii românești",  
SEBEȘ, 2012

## **METODA ELEMENTULUI DE FRONTIERĂ CU ELEMENTE LINIARE, PENTRU O REȚEA AXIALĂ ÎN "S" Partea I**

Ionel Doru BACIU, Ilare BORDEAȘU

### **BEM WITH LINIARE ELEMENTS, FOR AN AXIAL "S" CASCADE First part**

This paper presents boundary element method (BEM), with linear elements, for the numerical simulation of ideal incompressible fluid, for a reversible cascade "S" axial profiles. BEM apply for Laplace's equation depending on flow and hydrodynamic field, speed and pressure are obtained, inside of domain analysis.

Cuvinte cheie: elemente liniare, BEM, ecuația lui Laplace, puncte unghiulare

Keywords: linear elements, BEM, Laplace equation, angular points

### **1. Introducere**

Pentru exploatarea eficientă a potențialului hidroenergetic în regim de funcționare și de stocare a energiei hidraulice, este necesar ca centralele hidro-electrice, să fie echipate cu mașini hidraulice reversibile, numite pompe-turbine.

Cu ajutorul metodei elementului de frontieră, se pot crea astfel de profile.

## 2. Metoda elementului de frontieră cu elemente liniare

M.E.F. – Metoda Elementului de Frontieră este un algoritm numeric pentru rezolvarea aproximativă a ecuației lui Laplace într-un domeniu plan închis și mărginit  $\overline{\Omega}$ , cu condiții la limită date.

Ideea fundamentală care stă la baza M.E.Fr. este transformarea ecuației Laplace într-o ecuație integrală dată pe frontiera domeniului.

Se consideră pe domeniul  $\Omega$  (figura 1). ecuația lui Laplace:  $\Delta u = 0$ . Se poate arăta, că orice soluție  $u$  a ecuației lui Laplace verifică ecuația integrală de forma unde  $\zeta \in \overline{\Omega}$  :

$$c(\zeta) u(\zeta) = \int_{\Gamma} q(z) u^*(z, \zeta) ds_z - \int_{\Gamma} u(z) q^*(z, \zeta) ds_z, \quad (1)$$

Ecuația Laplace  $\Delta u = 0$ , precum și ecuația integrală (1) au o infinitate de soluții.

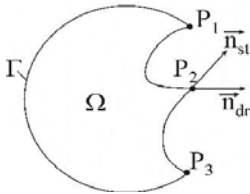


Fig. 1 Puncte unghiulare  $P_1, P_2, P_3$  pe frontiera  $\Gamma$

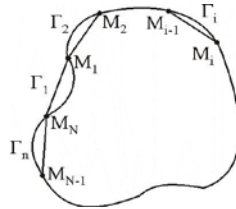


Fig. 2 Discretizarea frontierei  $\Gamma$

Ecuația Laplace  $\Delta u = 0$ , precum și ecuația integrală (1) au o infinitate de soluții; pentru a determina o anumită soluție, se impun condiții pe frontiera  $\Gamma$  funcției  $u$ , respectiv a derivatei acesteia  $\partial u / \partial n$ .

Dacă se impune o valoare  $a_\zeta$  funcției  $u$  într-un punct  $\zeta \in \Gamma$ , condiția  $u(\zeta) = a_\zeta$ , se numește condiție esențială, iar o condiție  $q(\zeta) = b_\zeta$ , se numește condiție naturală.

În general, problema determinării unei soluții concrete a ecuației Laplace, este o problemă cu condiții la limită mixtă, de forma:

$$\begin{cases} u(\zeta) = f(\zeta) & \text{pentru } \zeta \in \Gamma_1 \\ q(\zeta) = g(\zeta) & \text{pentru } \zeta \in \Gamma_2 \end{cases} \quad (2)$$

cu  $\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2$ , iar  $f(\zeta)$  și  $g(\zeta)$  sunt funcții date pe frontierele  $\Gamma_1$ , respectiv  $\Gamma_2$ .

Pentru unicitatea soluției  $u$  este necesar ca frontiera  $\Gamma_1 \neq \emptyset$  (în cazul în care  $\Gamma_1 = \emptyset$ , adică pentru o problemă tip Neuman ecuația Laplace are o familie de soluții de forma  $\{u_0 + C, C \in \mathbb{R}\}$ , unde  $u_0$  este o soluție fixată).

Având ecuația integrală (1) cu condițiile la limită (2) se poate trece la rezolvarea ei numerică, adică la aplicarea M.E.Fr.

Se observă că este suficient să rezolvăm ecuația (1) pe conturul  $\Gamma$ , deoarece, dacă  $\zeta \in \Omega$ , atunci  $c(\zeta) = 1$  și relația (1) devine:

$$u(\zeta) = \int_{\Gamma} q(z) u^*(z, \zeta) ds_z - \int_{\Gamma} u(z) q^*(z, \zeta) ds_z, \quad (3)$$

Întrucât elementele de sub semnul integrală sunt cunoscute după rezolvarea ecuației (1) pe  $\Gamma$ , relația (3) ne permite să calculăm pe  $u$  în orice punct a domeniului  $\Omega$ .

Aplicarea M.E.F. – cu elemente liniare – impune două tipuri de aproximări care se efectuează simultan:

1. **discretizarea frontierei** - adică se consideră pe frontiera  $\Gamma$  un șir de  $N$  puncte  $M_1, M_2, \dots, M_N$  - și notând cu  $\Gamma_i$  segmentul  $\overline{M_{i-1}, M_i}$  (pentru  $i = 1, \Gamma_1 = \overline{M_N, M_1}$ ) se înlocuiește frontiera  $\Gamma$  cu linie poligonată  $\bar{\Gamma} = \bigcup_{i=1}^N \Gamma_i$  - figura 2;

2. **aproximarea liniară** a funcțiilor  $u$  și  $q = \partial u / \partial n$  pe fiecare element  $\Gamma_i$ .

Se notează cu  $x_i$  și  $y_i$  coordonatele punctului  $M_i$ . Dacă pe elementul de frontieră  $\Gamma_i$ , se introduce un parametru  $t \in [-1, 1]$  astfel încât pentru punctul  $M_{i-1}$  valoarea lui  $t$  să fie  $t = -1$  și pentru punctul  $M_i$  valoarea lui  $t$  să fie  $t = 1$ , coordonatele unui punct  $M_j(x, y) \in \Gamma_i$ , verifică relațiile:

$$\begin{cases} x = 1/2 (x_j - x_{j-1}) t + 1/2 (x_j + x_{j-1}) \\ y = 1/2 (y_j - y_{j-1}) t + 1/2 (y_j + y_{j-1}) \end{cases} \quad (4.a)$$

$$\text{sau} \quad \begin{cases} x = 1/2 x_{j-1} (1 - t) + 1/2 x_j (1 + t) \\ y = 1/2 y_{j-1} (1 - t) + 1/2 y_j (1 + t) \end{cases} \quad (4.b)$$

Fie în continuare  $u_i$  și  $q_i$  valorile – deocamdată necunoscute - ale funcției  $u$  și a derivatei sale normale  $\partial u / \partial n$  în punctul  $M_i$  ( $i = \overline{1-N}$ ).

Se presupune că  $u$  și  $q = \partial u / \partial n$ , variază liniar în funcție de  $t$ , pe elementul de frontieră  $\Gamma_j$  pentru orice  $t \in [-1, 1]$  (adică pentru orice  $M(t) \in \Gamma_j$ ). Se pot scrie pentru  $u$  și  $q$ , relațiile;

$$\begin{cases} u(t) = u_{j-1}(t) + u_{j2}(t) \\ q(t) = q_{j-1}(t) + q_{j2}(t) \end{cases} \quad (5)$$

Se revine la ecuația (1), în care se înlocuiește frontiera  $\Gamma$  cu  $\overline{\Gamma} = \bigcup_{i=1}^N \Gamma_i$  și  $u$  respectiv  $q$ , cu expresiile lor din (5). Efectuând calculele se obține un sistem liniar de ecuații:

$$\sum_{j=1}^N G_{ij} q_j - \sum_{j=1}^N H_{ij} u_j = 0 \quad (6)$$

În acest sistem necunoscutele sunt  $u_1, \dots, u_N$  și derivatele lor  $q_1, \dots, q_N$ .

Coeficienții  $G_{ij}$  și  $H_{ij}$  sunt niște integrale curbilinii (pe segmentele  $\Gamma_j$ ) din funcții cunoscute, care se reduc la niște integrale definite între -1 și 1, în raport cu parametrul  $t$ , obținându-se un sistem de  $N$  ecuații cu  $2N$  necunoscute: valorile aproximative ale funcției necunoscute  $u$  și valorile derivației sale normale în punctele  $M_1, M_2, \dots, M_N$ .

$$H_{ii} = - \sum_{i=1, j \neq i}^N H_{ij} \quad (7)$$

Așadar ecuația integrală (1), dată pe conturul  $\Gamma$ , se reduce la un sistem de  $N$  ecuații cu  $2N$  necunoscute: **valorile aproximative ale funcției necunoscute  $u$  și valorile derivației sale normale.**

Pentru a determina o soluție dată, ce corespunde unei probleme concrete, în relațiile (6), trebuie ca,  $K$  mărimi  $u_i$  și a  $N - K$  mărimi  $q_j$ .

Ca și în cazul continuu trebuie să avem  $K \neq 0$ . În general, dacă relațiilor (6) li se adaugă  $N$  relații liniare de forma:

$$\sum_{j=1}^N (\alpha_{ij} u_j + \beta_{ij} q_j) = \gamma_i, \quad i = \overline{1, N} \quad (8)$$

atunci relațiile (6) au soluție unică (în ipoteza că matricea sistemului liniar este de rangul 2N).

### 3. Tratarea punctelor unghiulare

Dacă  $M_j$  este un punct unde frontiera  $\Gamma$  nu este netedă, atunci în acest punct există o discontinuitate a direcției normalei; va exista o normală la stânga  $\vec{n}_j^s$  și una la dreapta  $\vec{n}_j^d$ , (figura 1).

În sistemul liniar (6), se obțin, în fiecare ecuație, doi termeni:

$$q_j^d \int_{\Gamma_{j-1}} u_{M_j}^* ds + q_j^s \int_{\Gamma_j} u_{M_j}^* ds, \quad i = \overline{1, N} \quad (9)$$

în locul a:  $G_{ij}, q_j$  unde  $q_j^d = (\partial u / \partial n)_j^d$ ;  $q_j^s = (\partial u / \partial n)_j^s$ .

Așadar orice punct unghiular mărește cu un număr necunoscutelor.

Ca sistemul de ecuații (6), împreună cu condițiile la limită (8), să fie determinat și în cazul existenței punctelor unghiulare (rețeaua figura 3), este necesar să se cunoască pentru orice asemenea punct o relație liniară între  $q_j^d$  și  $q_j^s$ .

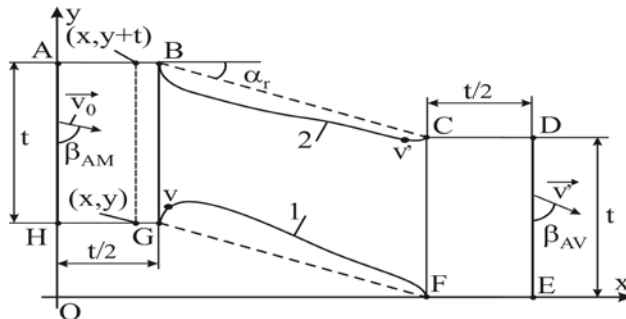


Fig. 3 Domeniul de analiză pentru o rețea axială plană de turbină

#### 4. Concluzii

■ Metoda M.E.F., cu elemente liniare, în hidrodinamica turbomașinilor, s-a dovedit a fi eficientă, operativă și de mare precizie.

■ Aplicarea M.E.F. cu elemente liniare la ecuația lui Laplace, la valorile funcției de curent, se obțin valorile funcției, derivata ei normală pe frontiera domeniului de analiză și de circulație.

#### BIBLIOGRAFIE

- [1] Baci, I.D., *Experimental tests in wind tunnel for an axial cascade of reversible profiles*, *Hidraulică*, Revista de hidraulică – pneumatică – ungere centralizată – mecatronică, nr.1 (18), mai 2006, Editată de Institutul de cercetări pentru hidraulică și pneumatică, ISSN / 1453 – 7303, serie nouă, pag. 39-42.
- [2] Baci, I.D., *Studiul unei familii de rețele axiale reversibile cu aplicații la proiectare turbomașinilor*, Teză de doctorat, 2008.
- [3] Bărglăzan, M., Baci, I.D., *About Thickness of Aero-Hydrodynamic Profiles*, Știință și inginerie, vol.8, Editura AGIR, București, 2005, ISBN 973-8130-82-4, ISBN 973-720-015-2, pag. 79-84.

Asist.Dr.Ing. Ionel Doru BACIU  
Universitatea „Politehnica” din Timișoara  
membru AGIR  
e-mail: dodo.i.baciu@gmail.com

Prof.Dr.Ing. Ilare BORDEAȘU  
șef colectiv Mașini Hidraulice  
Universitatea „Politehnica” din Timișoara  
membru AGIR  
e-mail: ilarica59@gmail.com